

# Représentations réduites d'une série rationnelle en variables non commutatives sur un corps $\mathbf{K}$ .

Cyrille MARTIG, INSA de RENNES

Soit  $S$  une série formelle en variables non commutatives sur un alphabet  $Z$ , à coefficients dans un corps  $K$ .

La série  $S$  est dite **reconnaisable** s'il existe un entier  $n \geq 1$ , un morphisme de monoïdes  $\mu : Z^* \rightarrow K^{n \times n}$  et deux matrices  $\lambda \in K^{1 \times n}$  et  $\gamma \in K^{n \times 1}$  telles que pour tout mot  $w \in Z^*$ ,

$$(S | w) = \lambda \mu(w) \gamma$$

Dans ce cas, le triplet  $(\lambda, \mu, \gamma)$  est appelé une **représentation** de  $S$  et sa dimension est  $n$ .

La **matrice de Hankel** d'une série formelle  $S$  est la matrice  $\mathcal{H}$  de dimension  $Z^* \times Z^*$  telle que

$$\mathcal{H}(u, v) = (S | uv)$$

Nous commençons par rappeler deux constructions de représentations minimales. Nous présentons ici l'algorithme de G. Jacob [1]. La première représentation  $(\lambda_1, \mu_1, \gamma_1)$  est obtenue en travaillant sur les colonnes de la matrice de Hankel de la série  $S$ . La deuxième représentation  $(\lambda_2, \mu_2, \gamma_2)$  est obtenue en travaillant sur les lignes de la matrice de Hankel de la série  $S$ .

Les représentations réduites d'une série reconnaissable étant semblables, nous donnons explicitement la matrice de passage  $P$  permettant de passer d'une représentation à l'autre [2].

Nous introduisons ensuite la notion de série "miroir" d'une série  $S$ . Nous calculons les représentations réduites associées à la série "miroir" de  $S$  en utilisant l'algorithme de G. Jacob. Nous montrons que les transposées des représentations obtenues sont des représentations de  $S$  puis nous calculons les matrices de passage entre toutes ces différentes représentations [2].

Enfin à chaque série formelle en variables non commutatives est associé un système dynamique analytique affine [3], en particulier à chaque série formelle reconnaissable est associé un système dynamique bilinéaire (ou régulier) [1]. Nous verrons alors l'intérêt de savoir calculer des représentations minimales pour l'approximation de systèmes dynamiques analytiques affines.

## Références

- [1] G. JACOB, *Réalisation des systèmes réguliers (ou bilinéaires) et séries génératrices non commutatives*, publication du laboratoire de calcul de l'université de Lille I, octobre 1980.
- [2] C. MARTIG, C. HESPEL, *Représentations réduites d'une série rationnelle en variables non commutatives sur un corps  $K$* , prépublication du laboratoire de mathématiques appliquées, centre de recherche des écoles de Saint-Cyr Coëtquidan, octobre 2005.
- [3] M. FLIESS, *Fonctionnelles causales non linéaires et indéterminées non commutatives*, Bull. Soc. Math. France, 109, pp 3-40, 1981.